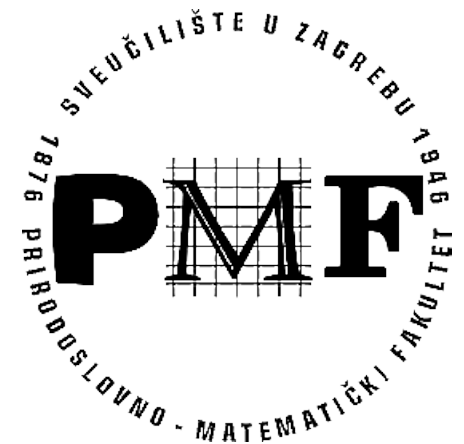


# NUMERIČKE METODE I MATEMATIČKO MODELIRANJE



## 7. PREDAVANJE



# LINEARNA ALGEBRA U MATEMATIČKOM MODELIRANJU I NUMERIČKIM METODAMA

RJEŠAVANJE SUSTAVA  
LINEARNIH JEDNADŽBI

# SUSTAVI LINEARNIH JEDNADŽBI

- algoritmi za rješavanje skupa linearnih jednačbi zasnovani na Gaussovoj eliminaciji
- dekompozicija matrice u produkt gornje i donje trokutne matrice, primjena u rješavanju linearnih jednačbi
- proračun inverzne matrice, određivanje determinante
- Ilustrativni primjer problema koji zahtjeva rješavanje sustava linearnih jednačbi: problem rubnih vrijednosti

$$-\frac{d^2u(x)}{dx^2} = f(x, u(x))$$

$$x \in [a, b]$$

$$u(a) = u(b) = 0 \leftarrow \text{RUBNI UVJETI}$$

# SUSTAVI LINEARNIH JEDNADŽBI

- druga derivacija se može aproksimirati sa

$$f'' = \frac{f_h - 2f_0 + f_{-h}}{h^2} + O(h^2)$$

- gdje je interval  $x \in [a, b]$  podijeljen na  $n$  podintervala, korak iznosi  $h = (b - a)/(n + 1)$
- funkcija se računa za vrijednosti  $x_i = ih$  ,  $i = 0, 1, \dots, n + 1$
- diferencijalni operator jednačbe:

$$u''(x_i) \approx \frac{u(x_i + h) - 2u(x_i) + u(x_i - h)}{h^2}$$

$$u_i'' \approx \frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2}$$

## SUSTAVI LINEARNIH JEDNADŽBI

- početna diferencijalna jednačina se može zapisati kao diskretizirana jednačina sa aproksimiranim derivacijama

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} = f(x_i, u(x_i))$$

- ovdje je  $i = 1, 2, \dots, n$

- rubni uvjeti su 
$$\begin{cases} u(a) = u_0 \\ u(b) = u_{n+1} \end{cases}$$

- problem koji treba riješiti se može raspisati u matričnom obliku kao sustav linearnih jednačina

$$\mathbf{A}\mathbf{u} = \mathbf{f}(\mathbf{u})$$

# SUSTAVI LINEARNIH JEDNADŽBI

$$\mathbf{A} = \frac{1}{h^2} \begin{pmatrix} 2 & -1 & & & & \\ -1 & 2 & -1 & & & \\ & -1 & 2 & -1 & & \\ & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

- odgovarajući vektori:

$$\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)^T$$

$$\mathbf{f}(\mathbf{u}) = f(x_1, x_2, \dots, x_n, u_1, u_2, \dots, u_n)^T$$

- Dakle, treba riješiti sustav  $n$  linearnih jednažbi

# GAUSSOVA ELIMINACIJA

- treba riješiti skup linearnih jednadžbi  $\mathbf{Ax} = \mathbf{w}$  uz pretpostavku da matrica  $A$  nije singularna i matrični elementi na dijagonali  $a_{ii} \neq 0$

- kao primjer uzmimo matricu  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \end{pmatrix}$$

- Gaussova eliminacija polazi od primjene prve jednadžbe da se eliminira nepoznanica  $x_1$  iz preostalih  $n-1$  jednadžbi
- zatim se pomoću druge jednadžbe eliminira nepoznanica  $x_2$  itd...

# GAUSSOVA ELIMINACIJA

- nakon  $n-1$  eliminacija dobije se gornja trokutasta matrica

$$b_{11}x_1 + b_{12}x_2 + b_{13}x_3 + b_{14}x_4 = y_1$$

$$b_{22}x_2 + b_{23}x_3 + b_{24}x_4 = y_2$$

$$b_{33}x_3 + b_{34}x_4 = y_3$$

$$b_{44}x_4 = y_4$$

- sustav jednačbi se sada može riješiti rekurzivno, polazeći od  $x_4$ , tzv. supstitucija unazad

$$x_m = \frac{1}{b_{mm}} \left( y_m - \sum_{k=m+1}^n b_{mk}x_k \right)$$

$$m = n - 1, n - 2, \dots, 1$$



# GAUSSOVA ELIMINACIJA

- da bi se dobila trodijagonalna matrica, prva jednačba množi se sa  $a_{j1}/a_{11}$  i onda oduzima od  $j$ -te jednačbe,  $j = 2, n$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ 0 & (a_{22} - \frac{a_{21}a_{12}}{a_{11}}) & (a_{23} - \frac{a_{21}a_{13}}{a_{11}}) & (a_{24} - \frac{a_{21}a_{14}}{a_{11}}) \\ 0 & (a_{32} - \frac{a_{31}a_{12}}{a_{11}}) & (a_{33} - \frac{a_{31}a_{13}}{a_{11}}) & (a_{34} - \frac{a_{31}a_{14}}{a_{11}}) \\ 0 & (a_{42} - \frac{a_{41}a_{12}}{a_{11}}) & (a_{43} - \frac{a_{41}a_{13}}{a_{11}}) & (a_{44} - \frac{a_{41}a_{14}}{a_{11}}) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ w_2^{(2)} \\ w_3^{(2)} \\ w_4^{(2)} \end{pmatrix}$$

$$b_{11}x_1 + b_{12}x_2 + b_{13}x_3 + b_{14}x_4 = y_1$$

$$a_{22}^{(2)}x_2 + a_{23}^{(2)}x_3 + a_{24}^{(2)}x_4 = w_2^{(2)}$$

$$a_{32}^{(2)}x_2 + a_{33}^{(2)}x_3 + a_{34}^{(2)}x_4 = w_3^{(2)}$$

$$a_{42}^{(2)}x_2 + a_{43}^{(2)}x_3 + a_{44}^{(2)}x_4 = w_4^{(2)}$$

$$b_{1k} = a_{1k}^{(1)} \quad k = 1, \dots, n$$

$$a_{jk}^{(2)} = a_{jk}^{(1)} - \frac{a_{j1}^{(1)} a_{1k}^{(1)}}{a_{11}^{(1)}} \quad j, k = 2, \dots, n$$

# GAUSSOVA ELIMINACIJA

- vektor sa desne strane jednađbe:

$$y_1 = w_1^{(1)}$$

$$w_j^{(2)} = w_j^{(1)} - \frac{a_{j1}^{(1)} w_1^{(1)}}{a_{11}^{(1)}} \quad j = 2, \dots, n$$

- općeniti izrazi:

$$a_{jk}^{(m+1)} = a_{jk}^{(m)} - \frac{a_{jm}^{(m)} a_{mk}^{(m)}}{a_{mm}^{(m)}} \quad j, k = m + 1, \dots, n$$

$$w_j^{(m+1)} = w_j^{(m)} - \frac{a_{jm}^{(m)} w_m^{(m)}}{a_{mm}^{(m)}} \quad j = m + 1, \dots, n$$

# GAUSSOVA ELIMINACIJA

- moguća greška zbog ograničene preciznosti u članovima tipa  $(a_{22} - a_{21}a_{12}/a_{11}) \rightarrow$  potrebno je ukloniti male dijagonalne elemente permutacijama redova i stupaca matrice
- npr. u slučaju skupa linearnih jednadžbi

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 & 6 \\ 0 & 10^{-8} & 198 & 19 \\ 0 & -91 & 51 & 9 \\ 0 & 7 & 76 & 541 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix}$$

mali element na dijagonali se može ukloniti permutacijom:

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 & 6 \\ 0 & -91 & 51 & 9 \\ 0 & 10^{-8} & 198 & 19 \\ 0 & 7 & 76 & 541 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_3 \\ y_2 \\ y_4 \end{pmatrix}$$

## GAUSSOVA ELIMINACIJA

- najbolja numerička preciznost rezultata može se dobiti permutiranjem redova i stupaca tako da numerički najveće vrijednosti u podmatrici koja još nije obrađena budu postavljene na dijagonalu
- Gaussova eliminacija zahtjeva velik broj "floating-point" operacija (flop) :  $n \times n$  matrica zahtjeva  $2n^3/3 + O(n^2)$  flop
- ako procesor izvodi  $10^9$  flop u sekundi (flops), za matricu  $n=10000$  potrebno je 1000 sekundi
- algoritam Gaussove eliminacije je rijetko korišten u proračunu determinante → češće u primjeni je tzv. LU dekompozicija

# LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

- L("LOWER")U("UPPER") dekompozicija, poznata i kao Crout ili Doolittle faktorizacija matrice
- dekompozicija matrice  $A$  pomoću matrice  $B$  sa elementima ispod dijagonale ("Lower") i matrice  $C$  koja ima dijagonalne elemente i elemente iznad dijagonale ("Upper")

$$\mathbf{A} = \mathbf{BC} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ b_{21} & 1 & 0 & 0 \\ b_{31} & b_{32} & 1 & 0 \\ b_{41} & b_{42} & b_{43} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & c_{14} \\ 0 & c_{22} & c_{23} & c_{24} \\ 0 & 0 & c_{33} & c_{34} \\ 0 & 0 & 0 & c_{44} \end{pmatrix}$$

- LU dekompozicija se koristi u nizu algoritama linearne algebre, kao i u rješavanju sustava linearnih jednačbi

## LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

- Matrica  $A$  se može LU faktorizirati ako je njezina determinanta različita od 0
- Ako postoji LU faktorizacija i matrica  $A$  nije singularna, onda je LU faktorizacija jedinstvena i determinanta matrice  $A$  je dana sa

$$\det\{\mathbf{A}\} = c_{11}c_{22} \dots c_{nn}$$

- Algoritam za izračun matrica  $B$  i  $C$  u primjeru  $4 \times 4$  matrice: kreće se od prvog stupca  $A$  matrice:

$$a_{11} = c_{11}$$

$$a_{21} = b_{21}c_{11}$$

$$a_{31} = b_{31}c_{11}$$

$$a_{41} = b_{41}c_{11}$$



$$c_{11}, b_{21}, b_{31}, b_{41}$$

# LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

- za drugi stupac A matrice:

$$\begin{aligned} a_{12} &= c_{12} \\ a_{22} &= b_{21}c_{12} + c_{22} \\ a_{32} &= b_{31}c_{12} + b_{32}c_{22} \\ a_{42} &= b_{41}c_{12} + b_{42}c_{22} \end{aligned} \quad \longrightarrow \quad c_{12}, c_{22}, b_{32}, b_{42}$$

- kada se prelazi iz prvog na drugi stupac, više ne trebamo  $a_{i1}$  elemente, općenito svojstvo kroz čitav algoritam
- generalizirana procedura se može zapisati kao

$$i < j : \quad b_{i1}c_{1j} + b_{i2}c_{2j} + \cdots + b_{ii}c_{ij} = a_{ij}$$

$$i = j : \quad b_{i1}c_{1j} + b_{i2}c_{2j} + \cdots + b_{ii}c_{jj} = a_{ij}$$

$$i > j : \quad b_{i1}c_{1j} + b_{i2}c_{2j} + \cdots + c_{ij}c_{jj} = a_{ij}$$

# LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

## Sumarni algoritam za LU dekompoziciju po stupcima (j):

- 1) izračunati prvi element  $c_{1j} = a_{1j}$
- 2) izračunati elemente  $c_{ij}, i = 2, \dots, j - 1$

$$c_{ij} = a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} b_{ik}c_{kj}$$

- 3) izračunati dijagonalne elemente  $c_{jj}$

$$c_{jj} = a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} b_{jk}c_{kj}$$

- 4) izračunati elemente  $b_{ij}, i > j$  (dijagonalni elementi su 1)

$$b_{ij} = \frac{1}{c_{jj}} \left( a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} b_{ik}c_{kj} \right)$$



- u slučaju  $\mathbf{C} = \mathbf{B}^T$ , gdje je  $c_{ii} = b_{ii}$ ,  $1 \leq i \leq n$ , može se primjeniti i algoritam Cholesky faktorizacije
- prijelomna točka kod LU dekompozicije je slučaj kada je  $c_{jj}$  blizu ili jednak nuli, što rezultira ozbiljnim problemom

Npr. 2 x 2 matrica

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

U ovom slučaju algoritam za LU dekompoziciju ne radi jer  $c_{11} = 0$

Matrica se može malo modificirati da se ukloni nula:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 10^{-20} & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

# LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

- za modificiranu matricu dobije se

$$c_{11} = 10^{-20}$$

$$b_{21} = 10^{20}$$

$$c_{12} = 1$$

$$c_{22} = a_{22} - b_{21}c_{12} = 1 - 10^{20}$$

- $B$  i  $C$  matrice dobivene LU dekompozicijom:

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 10^{20} & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} 10^{-20} & 1 \\ 0 & 1 - 10^{20} \end{pmatrix}$$

- sada je LU dekompozicija stabilna, ali nije stabilna unazad jer zbog ograničenja preciznosti  $c_{22} \sim -10^{20}$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 10^{20} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10^{-20} & 1 \\ 0 & -10^{20} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10^{-20} & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \neq \mathbf{A}$$

## LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

- rješenje problema je u permutacijama redova i stupaca i LU dekompozicija se izvodi sa modificiranom matricom

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

## LU DEKOMPOZICIJA MATRICE

- LU dekompozicija može se izvesti koristeći postojeću funkciju iz "Numerical Recipes in C"
- tekst knjige na webu:  
[www.nrbook.com](http://www.nrbook.com)

Potrebne funkcije nalaze se u lib.cpp i lib.h (web).

- LU dekompozicija:

```
ludcmp(double **a, int n, int *indx, double *d)
```

Matrice dobivene LU dekompozicijom su zapisane kompaktno (matrica C na dijagonali i iznad dijagonale, matrica B ispod dijagonale) u polje umjesto originalne matrice a.

# RJEŠAVANJE SUSTAVA LINEARNIH JEDNADŽBI

- koristeći LU dekompoziciju, sustav linearnih jednađbi se može jednostavno riješiti

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + a_{14}x_4 = w_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + a_{24}x_4 = w_2$$

$$a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 + a_{34}x_4 = w_3$$

$$a_{41}x_1 + a_{42}x_2 + a_{43}x_3 + a_{44}x_4 = w_4$$

- zapis u matričnom obliku:

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{w}$$

- Primjenom LU dekompozicije,

$$\mathbf{Ax} \equiv \mathbf{BCx} = \mathbf{w}$$

- jednađba se može rješavati u dva koraka,

$$\mathbf{By} = \mathbf{w} \quad \longrightarrow \quad \mathbf{y}$$

$$\mathbf{Cx} = \mathbf{y} \quad \longrightarrow \quad \mathbf{x}$$

# RJEŠAVANJE SUSTAVA LINEARNIH JEDNADŽBI

- u slučaju 4x4 matrice,

$$\begin{aligned}y_1 &= w_1 \\b_{21}y_1 + y_2 &= w_2 \\b_{31}y_1 + b_{32}y_2 + y_3 &= w_3 \\b_{41}y_1 + b_{42}y_2 + b_{43}y_3 + y_4 &= w_4\end{aligned} \quad \longrightarrow \quad \mathbf{y}$$

$$\begin{aligned}c_{11}x_1 + c_{12}x_2 + c_{13}x_3 + c_{14}x_4 &= y_1 \\c_{22}x_2 + c_{23}x_3 + c_{24}x_4 &= y_2 \\c_{33}x_3 + c_{34}x_4 &= y_3 \\c_{44}x_4 &= y_4\end{aligned} \quad \longrightarrow \quad \mathbf{x}$$

# RJEŠAVANJE SUSTAVA LINEARNIH JEDNADŽBI

- sumarni pregled algoritma za rješavanje sustava jednađbi:

1) Definirati matricu  $A$  i vektor  $w$  sa odgovarajućim dimenzijama

2) LU dekompozicija matrice → može se koristiti funkcija

`ludcmp(double **a, int n, int *indx, double *d)`

3) Primjena LU dekomponirane matrice u rješavanju sustava jednađbi sa ciljem određivanja nepoznanica  $x$

→ može se koristiti funkcija

`lubksb(double **a, int n, int *indx, double *w)`

Funkcija koristi LU dekomponiranu matricu  $a$  i vektor  $w$ , i vraća rješenje  $x$  u polju gdje je na ulazu bio pohranjen vektor  $w$

## ZADATAK 7

- Napišite program koji izvodi LU dekompoziciju proizvoljne matrice  $A$  (dozvoljeno korištenje funkcija iz Num. Recipes).
- 1) Ispisati matricu  $A$  i matrice dobivene LU dekompozicijom i provjeriti na jednostavnom primjeru (npr.  $3 \times 3$  matrica) da je dekompozicija dobro napravljena.
- 2) Koristeći LU dekompoziciju, izračunati determinantu matrice  $A$ , provjeriti rezultat na primjeru (npr.  $3 \times 3$  matrica)
- 3) Primjeniti LU dekompoziciju u rješavanju sustava  $n$  linearnih jednačbi sa  $n$  nepoznanica (dozvoljeno je korištenje funkcije `lubksb` iz Numerical Recipes). Treba provjeriti da dobiveno rješenje doista odgovara polaznim jednačbama.