

# Elementarna matematika 2

predavanja

---

Sveučilište u Zagrebu, PMF-MO

# Klasična geometrija vektora

---

## Definicija

*Duljina vektora*  $\vec{a} = [\overrightarrow{AB}]$  definira se kao  $|\vec{a}| = |\overrightarrow{AB}|$ .

## Propozicija 5

*Duljina vektora je dobro definirana, tj. ne ovisi o izboru predstavnika.*

**Dokaz.** (DZ) **Napomena.**  $|\vec{0}| = 0$ ,  $|\vec{a}| > 0$ , za sve  $\vec{a} \neq 0$ .

## Definicija

Za vektore  $\vec{a} = [\overrightarrow{AB}]$  i  $\vec{b} = [\overrightarrow{CD}]$  kažemo da su *istog smjera* ako je  $AB \parallel CD$ . Pišemo  $\vec{a} = \vec{b}$ . (Ovdje je  $\vec{a}, \vec{b} \neq 0$ .)

## Propozicija 6

- (a) *Relacija biti istog smjera ne ovisi o izboru predstavnika.*
- (b) *Relacija biti istog smjera je relacija ekvivalencije na  $V^2$ .*

# Duljina, smjer i orijentacija

## Definicija

Klase ekvivalencije relacije “biti istog smjera” nazivamo **smjerovima vektora**.

## Definicija

Neka su  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  vektori istog smjera, te  $O, A, B$  kolinearne točke, takve da je

$$\vec{a} = [\overrightarrow{OA}] \quad i \quad \vec{b} = [\overrightarrow{OB}].$$

Kažemo da su  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  **iste orijentacije** ako su  $A$  i  $B$  s iste strane točke  $O$ , a **suprotne orijentacije** ako je  $O$  između  $A$  i  $B$ .

## Propozicija 7

Definicija pojma orijentacije je dobra, tj. ne ovisi o izboru točke  $O$ .

**Napomena.** Vektor je jedinstveno određen svojim duljinom, smjerom i orijentacijom.

**Napomena.** Suprotni vektori imaju istu duljinu i smjer, ali suprotnu orijentaciju.

## Definicija

Za vektor  $\vec{a}$  i skalar  $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  definiramo vektor  $\alpha\vec{a}$  na sljedeći način:

- (1) Duljina od  $\alpha\vec{a}$  je  $|\alpha| |\vec{a}|$ .
- (2) Smjer od  $\alpha\vec{a}$  je isti kao smjer od  $\vec{a}$ .
- (3) Ako je  $\alpha > 0$ , onda su  $\alpha\vec{a}$  i  $\vec{a}$  iste orijentacije. Ako je  $\alpha < 0$ , onda su  $\alpha\vec{a}$  i  $\vec{a}$  suprotne orijentacije.

Također,  $0 \cdot \vec{a} = \vec{0}$ .

# Množenje vektora skalarom

## Teorem 8

*Množenje vektora skalarom ima ova svojstva:*

1. **Kvaziasocijativnost:**

$$(\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R})(\forall \vec{a} \in V^2) \quad \alpha(\beta \cdot \vec{a}) = (\alpha \cdot \beta) \cdot \vec{a}.$$

2. **Postojanje jedinice:**

$$(\forall \vec{a} \in V^2) \quad 1 \cdot \vec{a} = \vec{a}.$$

3. **Distributivnost prema zbrajanju vektora:**

$$(\forall \alpha \in \mathbb{R})(\forall \vec{a}, \vec{b} \in V^2) \quad \alpha(\vec{a} + \vec{b}) = \alpha\vec{a} + \alpha\vec{b}.$$

4. **Distributivnost prema zbrajanju skalara:**

$$(\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R})(\forall \vec{a} \in V^2) \quad (\alpha + \beta)\vec{a} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{a}.$$

## Korolar 9

*Skup svih vektora  $V^2$ , s obzirom na operacije zbrajanja vektora i množenja vektora skalarom, čini jedan vektorski prostor nad  $\mathbb{R}$ .*

# Množenje vektora skalarom

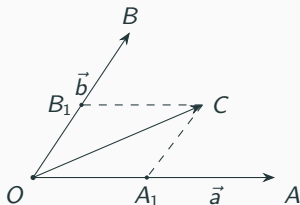
**Napomena.** Sada možemo uvesti standardne pojmove linearne algebre: nezavisan skup vektora, skup ravnina, bazu prostora, dimenziju...

## Propozicija 10

Vekt. prostor  $(V^2, +, \cdot)$  je dvodimenzionalan:

**Skica dokaza.** Neka su  $\vec{a}, \vec{b} \in V^2$  proizvoljni nekolinearni vektori, te  $\vec{c} \in V^2$  proizv.

Neka  $\vec{a} = [\vec{OA}]$ ,  $\vec{b} = [\vec{OB}]$ ,  $\vec{c} = [\vec{OC}]$ .



Kroz C povučemo paralele s OA i OB,  $B_1, A_1$  presjeci s OB i OA.

Sada je:

$$[\vec{OA_1}] = \alpha[\vec{OA}], \quad \text{za neki } \alpha \in \mathbb{R}$$

$$[\vec{OB_1}] = \beta[\vec{OB}], \quad \text{za neki } \beta \in \mathbb{R}$$

$$\begin{aligned} \vec{c} &= [\vec{OC}] = [\vec{OA_1}] + [\vec{OB_1}] \\ &= \alpha[\vec{OA}] + \beta[\vec{OB}] = \alpha\vec{a} + \beta\vec{b} \end{aligned}$$

**Napomena.** Kada fiksiramo bazu vektorskog prostora, možemo uvesti koordinatizaciju.

Svaki vektor  $\vec{c}$  može se na jedinstven način prikazati u obliku

$$\vec{c} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{b}.$$

Stoga možemo poistovjetiti  $\vec{c} = (\alpha, \beta)$ .

Posebno su pogodne ortonormirane baze.

Da njih uvedemo, trebamo prvo pojam skalarnog produkta.

# Skalarni produkt

## Definicija

Neka  $\vec{a}, \vec{b} \in V^2 \setminus \{\vec{0}\}$ , te  $\vec{a} = [\vec{OA}]$ ,  $\vec{b} = [\vec{OB}]$ .

*Kut između vektora  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  je*

$$\angle(\vec{a}, \vec{b}) := \angle AOB \in [0, \pi]$$

(neorijentirani kut,  $\angle(\vec{b}, \vec{a}) = \angle(\vec{a}, \vec{b})$ ).

Ako je

$$\angle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\pi}{2},$$

kažemo da su  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  *okomiti* i pišemo

$$\vec{a} \perp \vec{b}.$$

**Napomena.** Kut ne ovisi o izboru reprezentanta (kutevi s paralelnim kracima su isti).

## Definicija

Neka je

$$u : V^2 \times V^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

preslikavanje dano sa:

(1)  $u(\vec{a}, \vec{b}) = 0$ , ako je  $\vec{a} = \vec{0}$  ili  $\vec{b} = \vec{0}$ ,

(2)  $u(\vec{a}, \vec{b}) = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \angle(\vec{a}, \vec{b})$ , ako  $\vec{a} \neq \vec{0}$ ,  $\vec{b} \neq \vec{0}$ .

Broj  $u(\vec{a}, \vec{b})$  zovemo **skalarni produkt** vektora  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  i označavamo sa

$$u(\vec{a}, \vec{b}) = \vec{a} \cdot \vec{b}.$$

## Propozicija 11

(a) Neka  $\vec{a}, \vec{b} \neq \vec{0}$ . Tada

$$\vec{a} \perp \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0.$$

(b)

$$|\vec{a}| = \sqrt{\vec{a} \cdot \vec{a}}.$$

## Dokaz.

Tvrđnja slijedi iz definicije skalarnog produkta. □

## Lema 12

$$(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = \vec{a} \cdot \vec{a} + \vec{b} \cdot \vec{b} + 2\vec{a} \cdot \vec{b},$$

$$(\vec{a} - \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b}) = \vec{a} \cdot \vec{a} + \vec{b} \cdot \vec{b} - 2\vec{a} \cdot \vec{b}.$$

**Napomena.** Iz leme slijedi:

$$(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} + \vec{b}) + (\vec{a} - \vec{b}) \cdot (\vec{a} - \vec{b}) = 2\vec{a} \cdot \vec{a} + 2\vec{b} \cdot \vec{b}$$

## Teorem 13

Skalarni produkt ima sljedeća svojstva:

(1) komutativnost:

$$(\forall \vec{a}, \vec{b} \in V^2) \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a},$$

(2) kvaziasocijativnost:

$$(\forall \lambda \in \mathbb{R})(\forall \vec{a}, \vec{b} \in V^2) \quad (\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} = \lambda(\vec{a} \cdot \vec{b}),$$

(3) distributivnost prema zbrajanju:

$$(\forall \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in V^2) \quad \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c},$$

(4) pozitivna definitnost:

$$\vec{a} \cdot \vec{a} \geq 0,$$

a jednakost vrijedi ako i samo ako je  $\vec{a} = \vec{0}$ .

## Dokaz.

- (1) Direktno iz definicije skalarnog produkta i  $\angle(\vec{a}, \vec{b}) = \angle(\vec{b}, \vec{a})$ .
- (2) Ako je  $\lambda = 0$  ili  $\vec{a} = \vec{0}$  ili  $\vec{b} = \vec{0}$ , onda su obje strane jednake 0.  
Neka je dalje  $\lambda \neq 0$ ,  $\vec{a} \neq \vec{0}$ ,  $\vec{b} \neq \vec{0}$ .

**Slučaj 1:**  $\lambda > 0$

$$(\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} = |\lambda \vec{a}| |\vec{b}| \cos \angle(\lambda \vec{a}, \vec{b}) = \lambda |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \angle(\vec{a}, \vec{b}) = \lambda (\vec{a} \cdot \vec{b}).$$

**Slučaj 2:**  $\lambda < 0$

$$\angle(\lambda \vec{a}, \vec{b}) = \pi - \angle(\vec{a}, \vec{b}), \quad |\lambda \vec{a}| = -\lambda |\vec{a}|.$$

Zato

$$\begin{aligned}(\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} &= |\lambda \vec{a}| |\vec{b}| \cos \angle(\lambda \vec{a}, \vec{b}) \\ &= (-\lambda) |\vec{a}| |\vec{b}| \cos(\pi - \angle(\vec{a}, \vec{b})) \\ &= \lambda |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \angle(\vec{a}, \vec{b}) = \lambda (\vec{a} \cdot \vec{b}).\end{aligned}$$

# Skalarni produkt

(3) Promotrimo izraz:

$$2 \cdot 2\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = (2\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})) \cdot (2\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})) - 2\vec{a} \cdot 2\vec{a} - (\vec{b} + \vec{c}) \cdot (\vec{b} + \vec{c}).$$

Iz leme 12 i napomene dobijemo:

$$\begin{aligned} 4 \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) &= (2\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})) \cdot (2\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})) - 4\vec{a}\vec{a} \\ &\quad - (2\vec{b}\vec{b} + 2\vec{c}\vec{c} - (\vec{b} - \vec{c}) \cdot (\vec{b} - \vec{c})) \\ &= ((\vec{a} + \vec{b}) + (\vec{a} + \vec{c})) \cdot ((\vec{a} + \vec{b}) + (\vec{a} + \vec{c})) - 4\vec{a}\vec{a} \\ &\quad - (2\vec{b}\vec{b} + 2\vec{c}\vec{c} - ((\vec{a} + \vec{b}) - (\vec{a} + \vec{c})) \cdot ((\vec{a} + \vec{b}) - (\vec{a} + \vec{c}))) \\ &= ((\vec{a} + \vec{b}) + (\vec{a} + \vec{c})) \cdot ((\vec{a} + \vec{b}) + (\vec{a} + \vec{c})) \\ &\quad + (\vec{a} + \vec{b}) - (\vec{a} + \vec{c}) \cdot ((\vec{a} + \vec{b}) - (\vec{a} + \vec{c})) \\ &\quad - 4\vec{a}\vec{a} - 2\vec{b}\vec{b} - 2\vec{c}\vec{c} \\ &= 4 \vec{a} \cdot \vec{b} + 4 \vec{a} \cdot \vec{c}, \end{aligned}$$

pa dijeljenjem s 4 slijedi

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}.$$

(4) Slijedi iz svojstva

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2 \geq 0,$$

a jednakost vrijedi ako i samo ako je  $|\vec{a}| = 0$ , tj.  $\vec{a} = \vec{0}$ .



# Skalarni produkt

## Definicija

Neka su  $\vec{i}, \vec{j}$  vektori za koje vrijedi

$$|\vec{i}| = |\vec{j}| = 1 \quad i \quad \vec{i} \perp \vec{j}.$$

Tada je

$$B = \{\vec{i}, \vec{j}\}$$

ortonormirana baza za  $V^2$ .

Ako je

$$\vec{c} = \alpha \vec{i} + \beta \vec{j},$$

kažemo da su  $\alpha$  i  $\beta$  koordinate vektora  $\vec{c}$  u bazi  $B$  i pišemo

$$\vec{c} = (\alpha, \beta).$$

**Napomena.** Lako vidimo da je ortonormirana baza doista baza za  $V^2$ .

## Propozicija 14

Neka su

$$\vec{a} = (\alpha_1, \alpha_2), \quad \vec{b} = (\beta_1, \beta_2)$$

proizvoljni vektori u  $V^2$ .

Tada:

(1)

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2.$$

(2)

$$|\vec{a}| = \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2}.$$

(3) Za  $\vec{a}, \vec{b} \neq \vec{0}$  je

$$\cos \angle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2}{\sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2} \sqrt{\beta_1^2 + \beta_2^2}}.$$

**Dokaz.**

(1)

$$\begin{aligned}\vec{a} \cdot \vec{b} &= (\alpha_1 \vec{i} + \alpha_2 \vec{j}) \cdot (\beta_1 \vec{i} + \beta_2 \vec{j}) \stackrel{[\text{TM13}]}{=} \alpha_1 \beta_1 \vec{i} \cdot \vec{i} + \alpha_1 \beta_2 \vec{i} \cdot \vec{j} + \alpha_2 \beta_1 \vec{j} \cdot \vec{i} + \alpha_2 \beta_2 \vec{j} \cdot \vec{j} \\ &= \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2.\end{aligned}$$

(2) Direktno iz (1) i *Prop.11(b)*.

(3) Direktno iz

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \angle(\vec{a}, \vec{b}),$$

te (1) i (2).

□

**Napomena.**

$$\vec{a} \perp \vec{b} \iff \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 = 0.$$

Kao što smo razvili aksiomatiku ravninske geometrije, moguće je razviti aksiomatiku prostorne geometrije.

Uz točke i pravce, novi objekti su ravnine te dodajemo još četiri aksioma incidencije:

- (I4) Za svake 3 točke koje ne leže na istom pravcu, postoji jedinstvena ravnina koja ih sadrži.
- (I5) Ako točke  $A, B$  leže u ravnini, onda svaka točka pravca  $AB$  leži u istoj toj ravnini.
- (I6) Ako točka  $A$  leži u ravninama  $\pi_1$  i  $\pi_2$ , onda postoji još barem jedna točka  $B \in \pi_1 \cap \pi_2$ .
- (I7) Postoje barem 4 točke koje ne leže u istoj ravnini.

# Vektori u trodimenzionalnom prostoru

Važna razlika u odnosu na  $2D$  je u definiciji paralelnosti pravaca.

## Definicija

Pravci su *paralelni* ako pripadaju istoj ravnini i ne sijeku se

.

Pravci koji ne pripadaju istoj ravnini su *mimoilazni*.

**DZ.** Dokaz da je relacija “biti paralelan” relacija ekvivalencije.

Sada možemo proširiti svu razvijenu teoriju na  $3D$ , uvesti tetraedre, kocke, sfere itd.

Zasad nas zanimaju samo vektori.

Možemo posve analogno definirati smjer, duljine i vektore te zbrajanje vektora, množenje vektora skalarom i skalarni produkt.

Jedina razlika u odnosu na  $2D$  nastupa kad uvedemo koordinatizaciju jer je  $(V^3, +, \cdot)$  3D-vekt. prostor.

## Definicija

Neka su  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$  vektori u  $V^3$  takvi da je

$$|\vec{i}| = |\vec{j}| = |\vec{k}| = 1 \quad i \quad \vec{i} \perp \vec{j}, \vec{i} \perp \vec{k}, \vec{j} \perp \vec{k}.$$

Tada je

$$B = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$$

*ortonormirana baza za  $V^3$ .*

Ako je

$$\vec{c} = \alpha \vec{i} + \beta \vec{j} + \gamma \vec{k},$$

pišemo

$$\vec{c} = (\alpha, \beta, \gamma).$$

## Propozicija 15

Neka su

$$\vec{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \quad i \quad \vec{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$$

proizvoljni vektori u  $V^3$ .

Tada:

(1)

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2 + \alpha_3\beta_3,$$

(2)

$$|\vec{a}| = \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2},$$

(3) za  $\vec{a}, \vec{b} \neq \vec{0}$  je

$$\cos \angle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2 + \alpha_3\beta_3}{\sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2} \sqrt{\beta_1^2 + \beta_2^2 + \beta_3^2}}.$$

## Definicija

Vektori  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  su *kolinearni* ako imaju isti smjer.

(Uočimo: paralelnost iz definicije smjera je sada u 3D.)

## Napomena.

$\vec{a} = [\overrightarrow{OA}]$ ,  $\vec{b} = [\overrightarrow{OB}]$  su kolinearni  $\iff \vec{a}, \vec{b}$  su lin. zavisni

$$\iff \exists \alpha, \beta \neq 0 \text{ t.d. } \alpha \vec{a} + \beta \vec{b} = \vec{0}$$

$$\iff O, A, B \text{ leže na istom pravcu.}$$

## Definicija

Vektor  $\vec{a} = [\overrightarrow{AB}]$  je *paralelan* s ravninom  $\pi$  ako je pravac  $AB$  paralelan s  $\pi$  (a to znači da u  $\pi$  postoji pravac  $p$  takav da je  $p \parallel AB$ ).

## Definicija

Skup vektora  $S \subseteq V^3$  je *komplanaran* ako postoji ravnina  $\pi$  s kojom su paralelni svi vektori iz  $S$ .

**Napomena.** Za proizvoljne  $\vec{a}, \vec{b} \in V^3$  je  $\{\vec{a}, \vec{b}\}$  komplanaran.

Ako je

$$\vec{a} = [\overrightarrow{OA}], \quad \vec{b} = [\overrightarrow{OB}],$$

onda je  $\pi$  ravnina kroz  $O, A, B$ .

## Teorem 16

- (a) *Neka su  $\vec{a}, \vec{b} \in V^3$  nekolinearni vektori.  
Vektor  $\vec{c} \in V^3$  je komplanaran s  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  ako i samo ako postoje  
jedinствени  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  takvi da*

$$\vec{c} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{b}.$$

- (b) *Neka su  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in V^3$  nekomplanarni vektori.  
Za proizvoljni vektor  $\vec{d} \in V^3$  postoje jedinствени  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  takvi da*

$$\vec{d} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{b} + \gamma\vec{c}.$$

# Vektorski produkt

## Definicija

Preslikavanje

$$v : V^3 \times V^3 \rightarrow V^3$$

definiramo na sljedeći način. Za  $\vec{c} = v(\vec{a}, \vec{b})$  vrijedi

(1) ako su  $\vec{a}, \vec{b}$  kolinearni, onda je  $\vec{c} = \vec{0}$ ,

(2) ako  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  nisu kolinearni, onda:

(a) duljina:

$$|\vec{c}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \angle(\vec{a}, \vec{b}),$$

(b) smjer od  $\vec{c}$  je određen zahtjevima

$$\vec{c} \perp \vec{a} \quad i \quad \vec{c} \perp \vec{b},$$

(c) orijentacija od  $\vec{c}$  je tako uređena da trojka  $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  predstavlja desnu bazu u  $V^3$ .

$(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  desna baza = palac u smjeru  $\vec{a}$ , kažiprst u smjeru  $\vec{b}$ , srednji prst u smjeru  $\vec{c}$ .

Pišemo  $v(\vec{a}, \vec{b}) = \vec{a} \times \vec{b}$ .

**Napomena.** Ne postoji analogon vektorskog produkta u  $V^2$  niti u bilo kojoj višoj dimenziji.

## Definicija

*Neka su dani različiti pravci  $p$  i  $q$  u ravnini. Iz svake točke pravca  $p$  možemo spustiti jedinstvenu okomicu na pravac  $q$ .*

*Ortogonalna projekcija je funkcija  $f : p \rightarrow q$  takva da za svaku točku  $P \in p$  vrijedi*

$$f(P) = Q,$$

*gdje je  $Q$  nožište okomice iz  $P$  na  $q$ .*

# Vektorski produkt

## Teorem 17

Vektorski produkt ima sljedeća svojstva:

(1) antikomutativnost:

$$\vec{b} \times \vec{a} = -(\vec{a} \times \vec{b}), \quad \vec{a}, \vec{b} \in V^3$$

(2) kvaziasocijativnost:

$$(\lambda \vec{a}) \times \vec{b} = \lambda(\vec{a} \times \vec{b}), \quad \vec{a}, \vec{b} \in V^3, \lambda \in \mathbb{R}$$

(3) distributivnost:

$$\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = (\vec{a} \times \vec{b}) + (\vec{a} \times \vec{c}), \quad \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in V^3$$

(4)

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = (\vec{c} \cdot \vec{a}) \vec{b} - (\vec{b} \cdot \vec{c}) \vec{a},$$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{c} \cdot \vec{a}) \vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b}) \vec{c},$$

pa vektorski produkt nije asocijativan.

(5) vrijedi Jacobijev identitet:

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} + (\vec{b} \times \vec{c}) \times \vec{a} + (\vec{c} \times \vec{a}) \times \vec{b} = \vec{0}.$$

## Dokaz.

- (1) Očito  $\vec{a} \times \vec{b}$  i  $\vec{b} \times \vec{a}$  imaju istu duljinu i smjer, a suprotnu orijentaciju.
- (2) Ako je  $\lambda = 0$ , trivijalno.

Ako je  $\lambda > 0$ , tada je  $\angle(\lambda\vec{a}, \vec{b}) = \angle(\vec{a}, \vec{b})$ , pa je

$$\begin{aligned} |(\lambda\vec{a}) \times \vec{b}| &= |\lambda\vec{a}| |\vec{b}| \sin \angle(\lambda\vec{a}, \vec{b}) = \lambda |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \angle(\vec{a}, \vec{b}) \\ &= \lambda |\vec{a} \times \vec{b}| = |\lambda(\vec{a} \times \vec{b})|. \end{aligned}$$

Smjer od  $(\lambda\vec{a}) \times \vec{b}$ : okomit na  $\lambda\vec{a}$  i na  $\vec{b}$ , dakle isti kao smjer od  $\vec{a} \times \vec{b}$ , pa i kao smjer od  $\lambda(\vec{a} \times \vec{b})$ .

Orijentacija od  $(\lambda\vec{a}) \times \vec{b}$ : ista kao orijent.  $\vec{a} \times \vec{b}$ , tj. kao  $\lambda(\vec{a} \times \vec{b})$ .

Ako je  $\lambda < 0$ , tada je  $\angle(\lambda\vec{a}, \vec{b}) = \pi - \angle(\vec{a}, \vec{b})$ , pa je

$$\begin{aligned} |(\lambda\vec{a}) \times \vec{b}| &= |\lambda\vec{a}| |\vec{b}| \sin(\pi - \angle(\vec{a}, \vec{b})) = (-\lambda) |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \angle(\vec{a}, \vec{b}) \\ &= |\lambda| |\vec{a} \times \vec{b}| = |\lambda(\vec{a} \times \vec{b})|. \end{aligned}$$

Smjer je kao gore, a orijentacija od  $(\lambda\vec{a}) \times \vec{b}$  je suprotna od orijentacije  $\vec{a} \times \vec{b}$ , što je isto kao orijentacija od  $\lambda(\vec{a} \times \vec{b})$ .

# Vektorski produkt

(3) Ako je bilo koji od  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  nul-vektor, tvrdnja je trivijalna.

Pretpostavimo dakle  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \neq \vec{0}$ .

Neka je  $\vec{a} = [\vec{OA}]$ ,  $\vec{b} = [\vec{OB}]$ ,  $\varphi = \angle(\vec{a}, \vec{b})$ .

Neka je  $\pi$  ravnina kroz  $O$ , okomita na  $\vec{a}$ , te  $Q$  ortogonalna projekcija od  $B$  na  $\pi$ .

Iz  $\triangle OBQ$  imamo

$$|OQ| = |\vec{b}| \cos\left(\frac{\pi}{2} - \varphi\right) = |\vec{b}| \sin \varphi.$$

Neka je  $X \in \pi$  točka za koju vrijedi:

(1)  $|OX| = |OQ|$ ,

(2)  $\vec{OX} \perp \vec{OQ}$ ,

(3)  $(\vec{OA}, \vec{OQ}, \vec{OX})$  je desna baza.

Uočimo,  $\vec{OX}$  dobivamo rotacijom  $OB$  za  $\frac{\pi}{2}$ .

Neka je  $Y \in \pi$  točka sa svojstvom

$$\vec{OY} = |\vec{a}| \cdot \vec{OX}.$$

# Vektorski produkt

Tada je:

(1)

$$|\vec{OY}| = |\vec{a}| |\vec{OX}| = |\vec{a}| |OQ| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \varphi = |\vec{a} \times \vec{b}|,$$

(2)  $\vec{OY} \perp \vec{a}$ ,  $\vec{OY} \perp \vec{b}$ ,

jer  $\vec{OQ} \parallel \vec{b}$ ,

(3)  $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{OY})$  je desna baza.

Dakle,

$$\vec{OY} = \vec{a} \times \vec{b}.$$

Stavimo  $\vec{s} = \vec{b} + \vec{c} = [\vec{OS}]$ .

Analogno provedemo konstrukciju za  $\vec{OZ} = \vec{a} \times \vec{c}$  te  $\vec{OR} = \vec{a} \times \vec{s}$ .

Uočimo: reprezentanti vektora  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$ ,  $\vec{s}$  čine trokut radi definicije vektorskog zbrajanja.

Nadalje, ortogonalna projekcija tog trokuta na ravninu je opet trokut.

Konačno, imamo množenje svih stranica trokuta s  $|\vec{a}|$ , što preslikava trokut u sličan trokut. Reprezentanti  $\vec{a} \times \vec{b}$ ,  $\vec{a} \times \vec{c}$  i  $\vec{a} \times \vec{s}$  čine trokut, pa je

$$\vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c} = \vec{a} \times \vec{s} = \vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c})$$

(4) Preskačemo.

(5)

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = (\vec{a}\vec{c}) \cdot \vec{b} - (\vec{b}\vec{c}) \cdot \vec{a},$$

$$(\vec{b} \times \vec{c}) \times \vec{a} = (\vec{b}\vec{a}) \cdot \vec{c} - (\vec{c}\vec{a}) \cdot \vec{b},$$

$$(\vec{c} \times \vec{a}) \times \vec{b} = (\vec{c}\vec{b}) \cdot \vec{a} - (\vec{a}\vec{b}) \cdot \vec{c}.$$

$$\implies (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} + (\vec{b} \times \vec{c}) \times \vec{a} + (\vec{c} \times \vec{a}) \times \vec{b} = 0.$$

## Korolar 18

1.  $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0} \iff \vec{a}, \vec{b}$  kolinearni,
2.  $\vec{a} \times \vec{a} = \vec{0}$ ,
3. Ako  $\vec{a}, \vec{b}$  nisu kolinearni,  $|\vec{a} \times \vec{b}|$  je površina paralelograma na stranicama  $\vec{OA}$  i  $\vec{OB}$ ,
4.  $\vec{a} \times (\lambda\vec{c}) = \lambda(\vec{a} \times \vec{c})$ ,  $(\vec{a} + \vec{b}) \times \vec{c} = (\vec{a} \times \vec{c}) + (\vec{b} \times \vec{c})$ .

**Napomena.** Vektorski prostor zajedno s operacijom  $\times$  za koju vrijede svojstva *Teorem17.(2)(3)*, *Korolar18.(4)* zove se **algebra**.

Dodatno, algebra za koju vrijedi *Teorem17.(5)*, *Korolar18.(2)* zove se **Liejeva algebra**.

## Teorem 19

*V sa vektorskim množenjem čini Lijevu algebru nad  $\mathbb{R}$ .*

**Napomena.** Želimo izvesti formulu za koordinatni prikaz od  $\vec{a} \times \vec{b}$ .

## Propozicija 20

*Neka je*

$$\vec{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3), \quad \vec{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3).$$

*Tada:*

$$\vec{a} \times \vec{b} = (\alpha_2\beta_3 - \alpha_3\beta_2, \alpha_3\beta_1 - \alpha_1\beta_3, \alpha_1\beta_2 - \alpha_2\beta_1).$$

**Dokaz.** Koristimo distributivnost, kvaziasocijativnost i antikomutativnost, te

|           |            |            |            |
|-----------|------------|------------|------------|
| $\times$  | $\vec{i}$  | $\vec{j}$  | $\vec{k}$  |
| $\vec{i}$ | $\vec{0}$  | $\vec{k}$  | $-\vec{j}$ |
| $\vec{j}$ | $-\vec{k}$ | $\vec{0}$  | $\vec{i}$  |
| $\vec{k}$ | $\vec{j}$  | $-\vec{i}$ | $\vec{0}$  |

pa je

$$\begin{aligned}\vec{a} \times \vec{b} &= (\alpha_1 \vec{i} + \alpha_2 \vec{j} + \alpha_3 \vec{k}) \times (\beta_1 \vec{i} + \beta_2 \vec{j} + \beta_3 \vec{k}) \\ &= \alpha_1 \beta_2 \vec{k} - \alpha_1 \beta_3 \vec{j} - \alpha_2 \beta_1 \vec{k} + \alpha_2 \beta_3 \vec{i} + \alpha_3 \beta_1 \vec{j} - \alpha_3 \beta_2 \vec{i} \\ &= (\alpha_2 \beta_3 - \alpha_3 \beta_2) \vec{i} + (\alpha_3 \beta_1 - \alpha_1 \beta_3) \vec{j} + (\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1) \vec{k}.\end{aligned}$$

**Napomena.** Formulu je puno lakše pamtiti kao determinantu

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix}.$$